

① Alarm

* 시스템의 심각한 고장 및 비상 정지

- 알람원인 제거 요함

Alarm	Alarm 내용	대응 방법
A0	위치검출기 이상	- CN3핀의 접속여부를 확인하여 주십시오 - 레졸버 케이블의 파손여부를 확인하여 주십시오.
A1	절대 위치 이상	- 전원 투입시 모터를 외력에 의해 움직이는 요인을 제거해주십시오.
A2	모터 단선	- 모터 케이블의 파손여부를 확인하여 주십시오.
A4	속도초과	- 속도를 낮춘다.
A7	레졸버 여자 앰프 알람	- 레졸버 케이블을 확인하여 주십시오.
A9	커뮤테이션 이상	- 상위프로그램과 핸디터미널 명령어를 동시에 입력했는지 확인하여 주십시오.
C3	CPU 이상	- NSK로 연락주십시오.
C4	필드버스 이상	- NSK로 연락주십시오.
E0	RAM 이상	- NSK로 연락주십시오.
E2	ROM 이상	- DATE BACKUP후 SI(시스템 초기화)로 초기화하여 재 입력하여 주십시오.
E7	시스템 이상	- NSK로 연락주십시오.
E8	인터페이스 이상	- NSK로 연락주십시오.
E9	ADC 이상	- NSK로 연락주십시오.
F4	비상정지	- 배선 및 접점을 확인하여 주십시오.
P0	오버히트	- 갑작스런 과부하가 걸렸는지 확인하여 주십시오.
P1	주전원 과전압	- 가감속시간이나 부하 관성 모멘트를 줄여주십시오. - 입력전압이 안정적으로 들어오는지 확인하여 주십시오.
P2	과전류	- NSK로 연락주십시오.
P3	제어 전원 전압 강하	- 드라이버 입력전원 배선접촉 여부 및 파손여부를 확인하여 주십시오.
P9	파워 모듈 알람	- 절연저항 확인하여 주십시오.

② WARNING

* 복귀 가능한 이상을 경고

- 워닝 요인을 제거 후 CL 알람클리어를 입력하시거나 전원을 재투입해 주십시오.

Alarm	Alarm 내용	대응 방법
A3	소프트 서멀	- 속도와 가속도를 낮춰주십시오. - 추가적인 부하가 더해지는지 확인해주십시오 (TJ(소프트서멀부하치),TT(현재토크치)를 이용하여 확인이 가능합니다. 부하테이블에 압력을 받게 되거나 기울게 되면 그 자세를 유지하기 위해 많은 토크를 발생 하므로 모니터 하시면서 요인을 제거해 주십시오.)
A5	원점 미확정	- 레졸버 케이블 확인해주십시오.
C0	위치 지령,위치 피드백 이상	- CR(입력분해능)을 높이거나, FR(피드백분해능)을 낮춰주십시오. - 레졸버 케이블의 접속 및 파손여부를 확인하여 주십시오.
C5	필드버스 WARNING	- NSK로 연락주십시오.
F1	위치편차 오버	- 레졸버케이블의 접속 및 파손여부를 확인하여 주십시오. - 과부하 걸리는 경우 토크가 부족하여 위치를 정확히 잡을 수 없는 경우가 있습니다. - 가감속 및 외부 부하를 줄여주십시오. - VG(속도루프비례게인),PG(위치루프비례게인)을 높여 주십시오
F5	프로그램 이상	- 지정하신 채널에 명령어가 입력되어있는지 확인하여주십시오. - 중복된 프로그램을 실행시키셨는지 확인하여 주십시오.
F8	오토 튜닝 에러	- 부하관성모멘트가 매우 큰 경우 부하관성모멘트를 줄여주십시오. - 모터 및 기구물이 정확히 고정되어있는지 공진하지 않는지 확인하여 주십시오.
P5	주전원 저전압	- 드라이버 입력전원 배선접촉 여부 및 파손여부를 확인하여 주십시오.

◆ 자세한 내용은 매뉴얼을 참고 하여 주십시오